

**Некоммерческая организация
«РОССИЙСКАЯ АССОЦИАЦИЯ
ЭКСПЛУАТАНТОВ ВОЗДУШНОГО
ТРАНСПОРТА»
(АЭВТ)**

Ленинградский проспект, дом 39, стр. 14
Москва, 125167, Тел./ факс: (495) 945-94-92.
e-mail: aevt@aevt.ru; raevt@yandex.ru

«17» июня 2016 г. № ВТ14/2-02а/203

На № _____ от _____

Заместителю
Министра транспорта
Российской Федерации
В.М. Окулову

Уважаемый Валерий Михайлович!

На заседании экспертов Комитета АЭВТ по аэронавигационному обслуживанию, состоявшемся 18 мая 2016 года, рассматривались вопросы существующих потребностей эксплуатантов части получения в реальном времени визуальной информации о параметрах положения и движения воздушных судов (протокол прилагается).

Было отмечено, что использование систем визуализации параметров положения и движения воздушных судов позволяет эксплуатантам и собственникам воздушных судов решать следующих задачи:

контролировать положение и траекторию движения воздушных судов их собственниками и другими заинтересованными лицами;

осуществлять функции по сбору информации для организации оперативной помощи экипажам, а при необходимости, и системе поиска и спасания, при возникновении нештатных и аварийных ситуаций в полете;

эффективно управлять производственной деятельностью в части организации оперативного наземного обслуживания, использования парка воздушных судов, минимизации эксплуатационных потерь и повышения качества предоставляемых коммерческих услуг;

выполнять требования стандарта ИКАО (Поправка № 39 к Приложению 6, часть 1 п. 3.3) в отношении обязанности эксплуатантов осуществлять слежение за своими воздушными судами.

Учитывая, что в настоящее время в национальном воздушном законодательстве отсутствуют требования к применению эксплуатантами систем визуализации хода выполняемых полетов, а их самостоятельное создание и/или использование требует соответствующих затрат и координации с другими участниками процесса обеспечения полетов, просим информировать:

о наличии в планах развития мероприятий по созданию таких систем, принятию национальных стандартов на применяемые пользователями воздушного

пространства системы слежения за воздушными судами (с учетом необходимости выполнения в Российской Федерации поправки № 39 в Приложение 6 ИКАО) и рекомендовать правила выбора таких систем для нужд пользователей воздушного пространства;

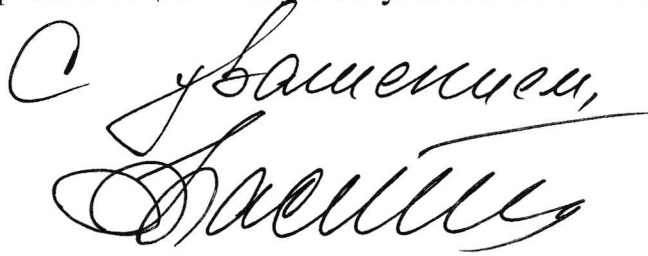
о возможности применения спутниковой сети связи ИРИДИУМ для целей слежения за воздушными судами в полете;

об обязанностях поставщиков аэронавигационных услуг предоставлять по запросам пользователей воздушного пространства актуальную информацию о местонахождении обслуживаемых воздушных судов и актуализированных планах полета и формате предоставления этой информации.

Приложение: протокол заседания Комитета АЭВТ

по аэронавигационному обслуживанию от 18.05.16 на 4 л.

Президент АЭВТ

A handwritten signature in black ink, appearing to read 'В.Н. Тасун', written in a cursive style.

В.Н. Тасун

ПРОТОКОЛ
заседания экспертов Комитета АЭВТ по аэронавигационному обслуживанию

от 18 мая 2016 г.

ПРЕДСЕДАТЕЛЬСТВОВАЛ
Председатель КАНО
Л.К.Щербаков

Присутствовали:

эксперты КАНО:

Жуков С.А. (Сибирь); Виндермут А.А. (АЭВТ); Коваль С.В. (АЗУР эйр), Локтев С.Н. (Аэрофлот), Николин И.А. (ЮТэйр-ПА), Сибатов Р.Р. (АЗУР эйр), Тюрин В.В. (АОПА России), Удальцов М.А., Финенко А.А. (Уральские авиалинии), Чистов В.А. (Россия), Чувиковский К.В. (Глобус), Шарун А.И. (ЮТэйр), Штефан И.В. (Россия), Щепилов Ю.Н. (Россия),

приглашенные:

Бобряков В.Г. (представитель разработчиков), Варелджян Г.Г. (Авиаметтелеком), Приходько Г.Н. (Институт Аэронавигации), Реутович Г.А. (АЗИМУТ), Сидорова Л.П. (Авиаметтелеком); Соломенцев В.В. (АЗИМУТ), Шарунов А.В. (АЗИМУТ).

Повестка дня

1. Использование визуализации для контроля и управления планами полетов – сообщение Жукова С.А. (Сибирь).
 2. Использование спутниковых трекеров в целях авиации общего назначения – Тюрин В.В. (АОПА России).
 3. «Flightrf.com» - информационная система общего доступа для авиакомпаний – Бобряков В.Г., представитель разработчиков от группы компаний (МАИ, Децима, НИИВК им.Карцева, РАН, ИРЗ и др.).
 4. Разное.
-

Заслушав и обсудив сообщения докладчиков признано целесообразным.

1. **Принять к сведению** информацию Жукова С.А, Тюрина В.В., Бобрякова В.Г. о существующих потребностях, проблемах и возможностях визуализации хода выполняемых полетов для контроля за их выполнением пользователями воздушного пространства.

2. **Констатировать**, что:

2.1. Использование систем визуализации хода выполняемых полетов позволяет пользователям воздушного пространства, выполняющим полеты на ВС гражданской авиации, решать следующих задачи:

- Контролировать собственниками воздушных судов и другими заинтересованными лицами выполнение полетов на этих воздушных судах, используемых в целях обеспечения потребностей граждан и экономики;

- Постоянно контролировать ход реализации планируемой авиационной производственной деятельности парка воздушных судов и оперативно управлять ею, включая оперативное управление планами выполняемых полетов, в целях минимизации эксплуатационных потерь и повышения эффективности предоставляемых коммерческих услуг;

- Осуществлять функции по сбору информации для организации оперативной помощи экипажам, а при необходимости, и системе поиска и спасания, при возникновении нештатных ситуаций в полете;

- Выполнять требования стандарта ИКАО (Поправка № 39 к Приложению 6, часть 1 п. 3.3) в отношении обязанности эксплуатантов осуществлять слежение за своими воздушными судами.

2.2. В открытом доступе существует множество систем, которые предлагаются иностранными поставщиками, как на возмездной, так и на безвозмездной основе, для частичного решения задач, перечисленных в п. 2.1.

2.3. АОПА России организовала собственную систему контроля за ходом полетов воздушных судов АОН с использованием спутниковых устройств сообщения об аварийной ситуации (трекеров) Delorme InReach. В системе зарегистрировано порядка 250 трекеров, которые используются для контроля около 2 тысяч полетов воздушных судов АОН в месяц.

2.4. Существующие известные экспертам КАНО системы наблюдения не позволяют решать перечисленные в п. 2.1. задачи эффективно и в полном объеме. Отсутствует информация о существовании требований к работе таких систем со стороны авиационной администрации.

2.5. Группа компаний МАИ, Децима, НИИВК имени М.А.Карцева, РАН, ИРЗ и другие в рамках соглашения между МАИ и ООО Авиапредприятие «ГАЗпром авиа» провели испытания по созданию отечественной системы наблюдения за полетами воздушных судов, включая полеты вертолетов авиапредприятия. Ими организовано промышленное производство отечественного бортового трекера SWIMru, работающего в спутниковой сети связи ИРИДИУМ, покрывающей 100% поверхности планеты, включая полярные области.

2.6. Указанная группа компаний представляется первым отечественным производителями системы визуализации хода выполняемых полетов, предлагает пользователям воздушного пространства воспользоваться их системой «Flightrf.com» в общем доступе и обещает им выполнить пожелания по совершенствованию системы «Flightrf.com» для решения их прикладных задач, в случае обращения к разработчикам через сайт этой системы.

2.7. Для существующих известных экспертам КАНО (в том числе, представленной группой компаний в п. 2.5) систем наблюдения характерно отсутствие:

- в необходимом объеме оперативной и достоверной позиционной (координаты местоположения), аэронавигационной и метеорологической информации в виде, удобном для решения задач п. 2.1;
- критериев допустимой приемлемой надежности каналов автоматической передачи сообщений о координатах местоположения контролируемых воздушных судов и информации о потере контроля за отслеживаемым воздушным судне, способных обеспечить необходимую координацию действий между эксплуатантом и поставщиками ОВД.

2.8. Отсутствуют правила обмена информацией между эксплуатантами и поставщиками ОВД, необходимые для организации такого взаимодействия.

3. Просить Минтранс России:

3.1. Информировать пользователей воздушного пространства в отношении планов принятия национальных стандартов на применяемые ими системы слежения за воздушными судами (с учетом необходимости выполнения в Российской Федерации поправка № 39 в Приложение 6 ИКАО) и рекомендовать правила выбора таких систем для нужд пользователей воздушного пространства.

3.2. Разъяснить возможность применения спутниковой сети связи ИРИДИУМ для целей слежения за воздушными судами в полете.

3.3. Определить формат и обязанность поставщиков аэронавигационных услуг предоставлять по запросам пользователей воздушного пространства актуальную информацию о местонахождении обслуживаемых воздушных судов, актуализированных планов полета.

4. **Просить** Росавиацию, предоставляющую за плату государственную услугу по аэронавигационному обслуживанию пользователей воздушного пространства через подведомственные организации, решить вопрос по организации оперативного доступа пользователей воздушного пространства к информации, необходимой для организации слежения за воздушными судами и решения задач п.2.1., в том числе:

- о текущем местоположении воздушных судов и их скорректированных в процессе выполнения полета планах, если они отличаются от условий, определенных в выданных разрешениях на использование воздушного пространства;

- об актуальной для контролируемых полетов аэронавигационной информации и её изменении;
- об актуальной для контролируемых полетов метеорологической информации и её изменении.

5. **Выразить признательность** представителям группы разработчиков системы «Flightrf.com», ФГБУ «Авиаметтелеком Росгидромета», АО «АЗИМУТ», НОУ «Институт аэронавигация» за участие в заседании экспертов КАНО и высказанные конструктивные замечания и предложения.

6. **Рекомендовать** членам КАНО:

6.1. продолжить работу над проблемой создания эффективной системы визуализации хода выполняемых полетов, позволяющей пользователям воздушного пространства решать задачи, указанные в п. 2.1.;

6.2. принять предложения группы разработчиков о направлении своих предложений по совершенствованию системы через сайт для участия в доработке системы «Flightrf.com»»;

6.3. обмениваться информацией о своих предложениях по совершенствованию систем визуализации хода выполняемых полетов.

Председатель КАНО



Л.Щербаков